

基于Linux的驱动开发

刘淼

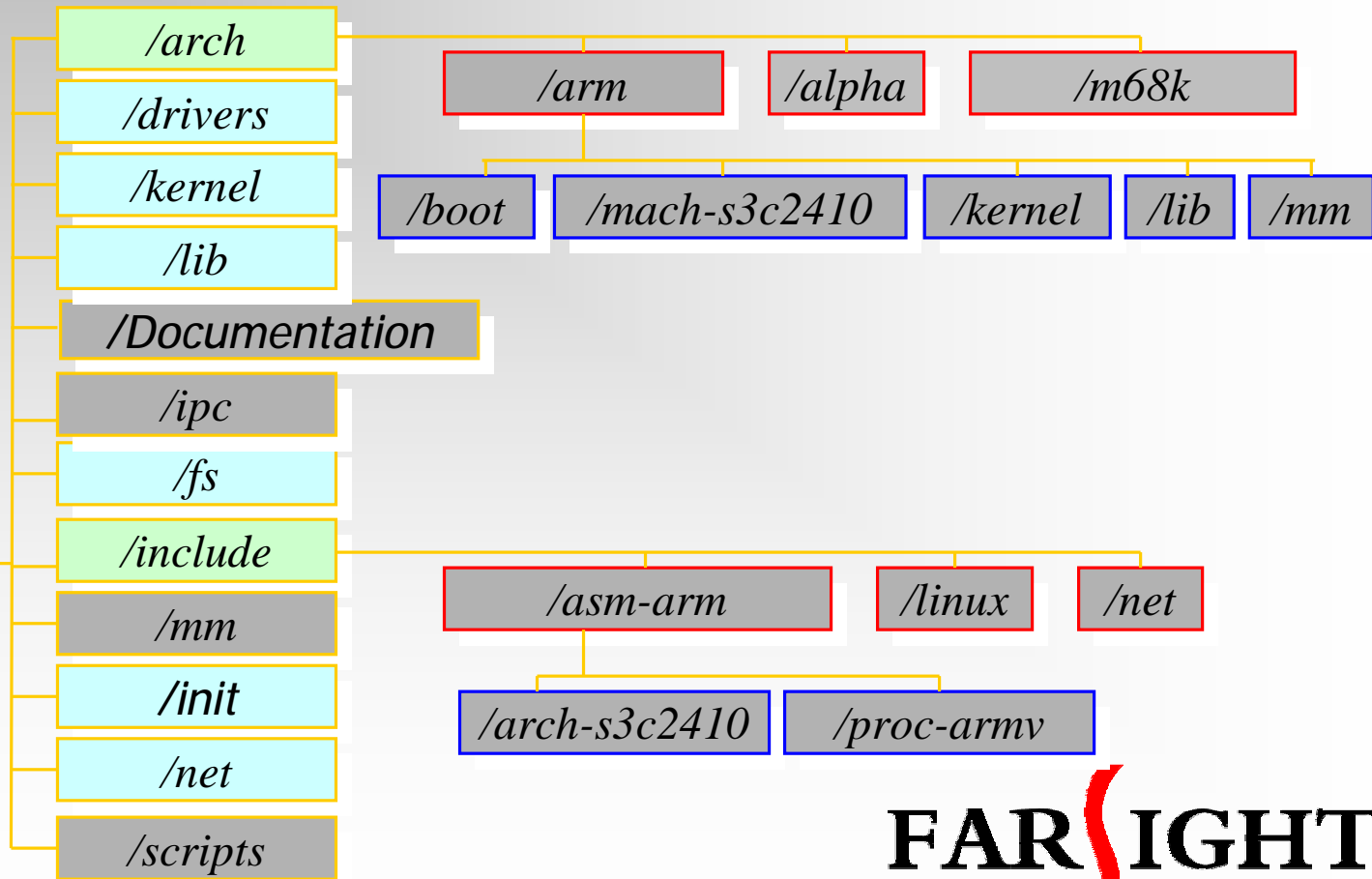
Linux内核与C代码

- ✓ Linux内核庞大，结构复杂
 - ∅ 对Linux 2.4内核的统计：1万个文件，4百万行代码
 - ∅ 对Linux 2.6内核的统计：1.5万个文件，6百万行代码
- ✓ Linux内核的主体使用GNU C，在ANSI C上进行了扩充
 - ∅ Linux内核必须由gcc编译编译
 - ∅ gcc和Linux内核版本并行发展，对于版本的依赖性强
 - ∅ Linux 2.6内核建议使用gcc 3.3以上版本，C99编程风格
- ✓ 内核代码中使用的一些编程技巧，在通常的应用程序中很少遇到
- ✓ 学好Linux、首先要学好C语言

远见品质

linux 2.4 的内核目录结构

Linux2.4.x



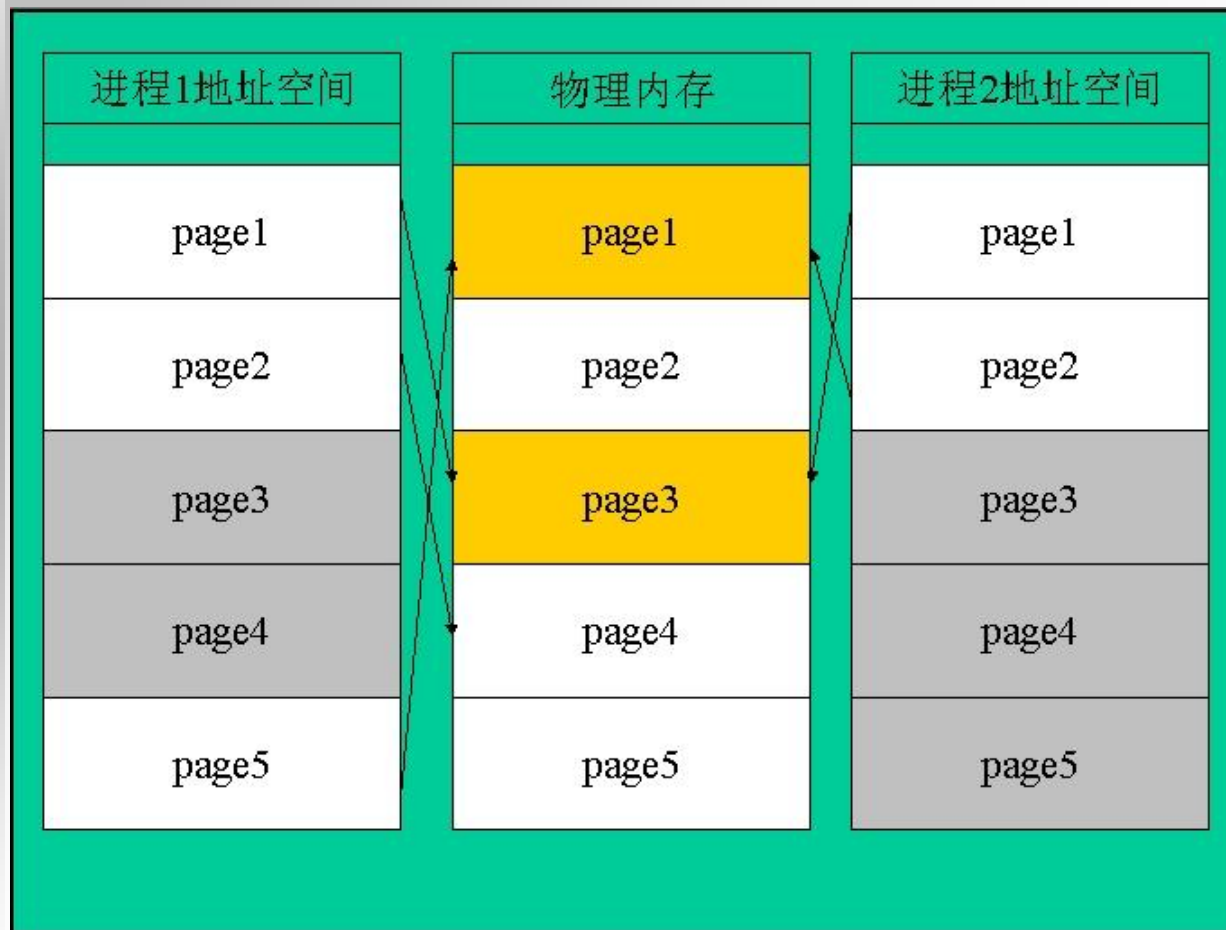
FAR  IGH T

Linux的驱动程序

- ✓ Linux下对外设的访问只能通过驱动程序。uClinux下可以在应用层直接访问外设，操作寄存器口，但是无法处理中断、DMA、抢占、原子操作等——不推荐使用
- ✓ Linux对于驱动程序有统一的接口，以文件的形式定义系统的驱动程序：
 - Ø Open、Release、read、write、ioctl...
- ✓ 驱动程序是内核的一部分，可以使用中断、DMA等操作
- ✓ 驱动程序需要在用户态和内核态之间传递数据
- ✓ 对于复杂的应用可以考虑是用mmap

什么是MMU

(Memory management unit)



Linux 下设备和模块的分类

按照上述系统内核的功能，Linux中把系统的设备定义成如下三类：

- ✓ 字符设备
- ✓ 块设备
- ✓ 网络设备

Linux 下的设备

- ✓ Linux的设备以文件的形式存在于/dev目录下
- ✓ 设备文件是特殊文件，使用ls /dev -l命令可以看到：

```
crw----- 1 root root  10,  7 Aug 31  2002 amigamouse1
crw----- 1 root root  10, 134 Aug 31  2002 apm_bios
brw-rw---- 1 root disk  29,  0 Aug 31  2002 aztcd
```

主设备号和次设备号

- ✓ 主设备号标识设备对应的驱动程序
- ✓ 一个驱动程序可以控制若干个设备，次设备号提供了一种区分它们的方法
- ✓ 系统增加一个驱动程序就要赋予它一个主设备号。这一赋值过程在驱动程序的初始化过程中

```
int register_chrdev(unsigned int major, const char*name,struct file_operations *fops);
```


- ✓ 在Linux 2.4的内核里引入了devfs来解决linux下设备文件管理的问题
- ✓ 在驱动程序中通过devfs_register()函数创建设备文件系统的节点
- ✓ 系统启动的时候mount设备文件系统
- ✓ 所有需要的设备节点都由内核自动管理。
/dev目录下只有挂载的设备

Linux 2.6内核与devfs

- ✓ Linux 2.6内核引入了sysfs文件系统为每个系统的硬件树进行分级处理
- ✓ Devfs在Linux 2.6中被标记为舍弃的特性（在Linux 2.6.15及以后的版本则取消了对它的支持），而使用udev。
 - ✗ 维护动态设备
 - ✗ 从sysfs获得的信息，可以提供对特定设备的固定设备名。对于热插拔的设备，这尤其重要
 - ✗ udev 是在用户空间的脚本文件，这很容易被编辑和修改
 - ✗ 可以代替hotplug脚本
- ✓ 为了保证旧应用程序的兼容性，在嵌入式系统中，是用devfs还是一个好方法。即使在Linux 2.6.15内核以后，也可以通过ndevfs（nano devfs）补丁提供对devfs特性的兼容

在Linux 2.6内核中使用udev

- ✓ 建议，在2.6.15以后的版本中使用udev
- ✓ 使用ramfs作为udev的载体
 - ∅ `mount -t ramfs none /dev`
- ✓ udev使用的规则集位于/etc/udev/*
- ✓ udev的官方地址：
<http://www.kernel.org/pub/linux/utils/kernel/hotplug/udev.html>
- ✓ 参考文章： Writing udev rules

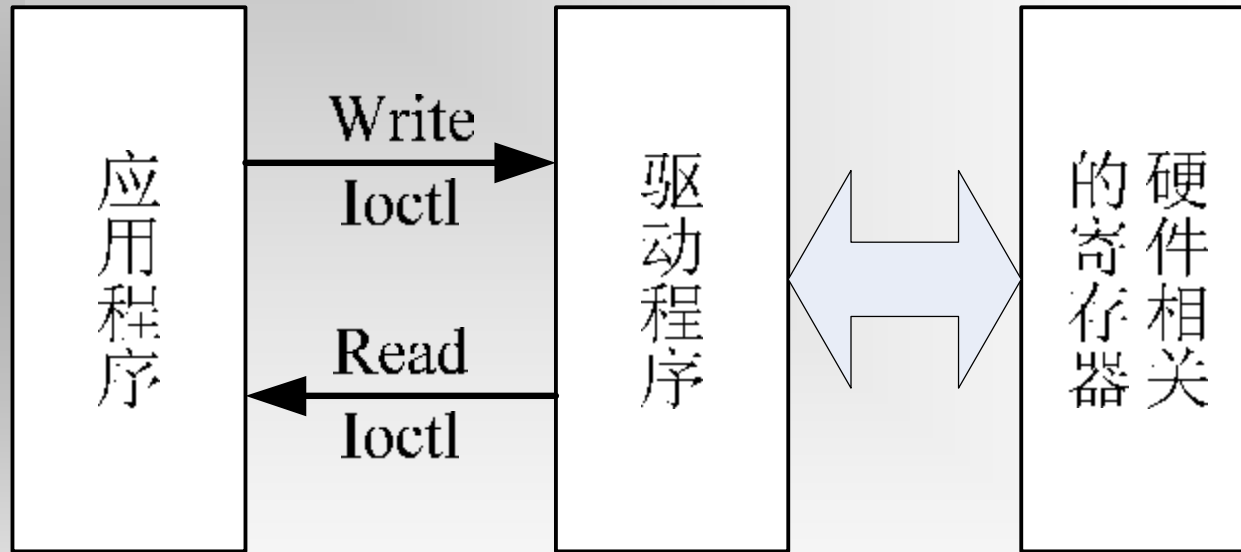
设备驱动程序的使用与测试 方法

- ✓ 应用层使用open、close、read、write系统调用——需要编写应用程序

- ✓ 使用系统命令可以进行最基本的测试：
 - ∅ `cat /dev/urandom`
 - ∅ `echo /dev/urandom > /dev/fb0`
 - ∅ `dd if=/dev/touchscreen of=/var/tmp/test bs=16 count=100`

远见品质

一个简单的Linux驱动程序原理

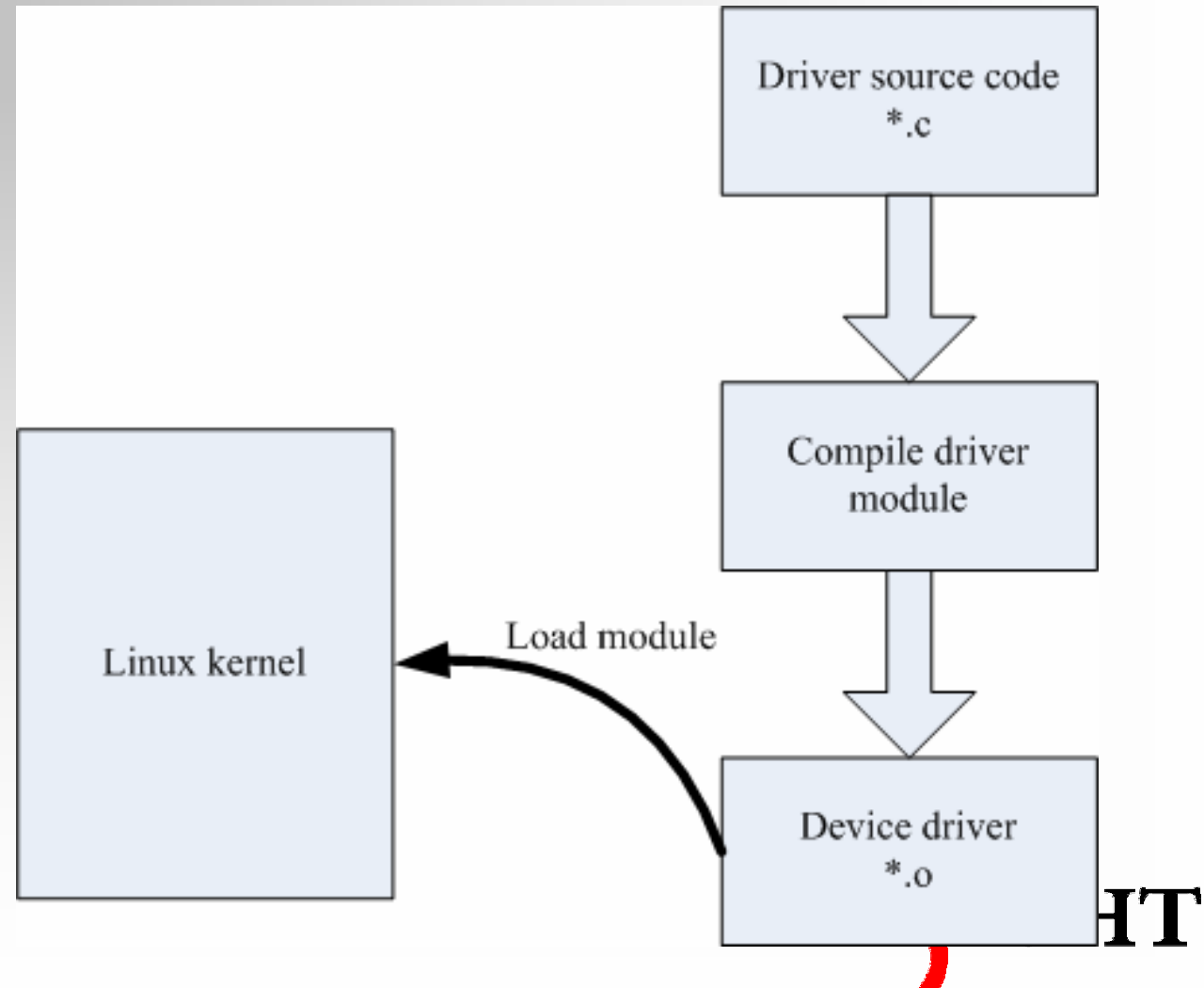


FAR SIGHT

Linux驱动程序加载方式

- ✓ 驱动程序直接编译入内核
 - ∅ 驱动程序在内核启动时就已经在内存中
 - ∅ 可以保留专用存储器空间
- ✓ 驱动程序以模块形式存储在文件系统里，需要时动态载入内核
 - ∅ 驱动程序按需加载，不用时节省内存
 - ∅ 驱动程序相对独立于内核，升级灵活

Linux驱动程序模块加载





远见品质

嵌入式Linux下常见的文件 系统

- ✓ RomFS: 只读文件系统, 可以放在ROM空间, 也可以在系统的RAM中, 嵌入式linux中常用来作根文件系统
- ✓ RamFS: 利用VFS自身结构而形成的内存文件系统, 使用系统的RAM空间
- ✓ JFFS/JFFS2: 为Flash设计的日志文件系统
- ✓ Yaffs: 专门为Nand Flash设计
- ✓ proc: 为内核和内核模块将信息发送给进程提供一种机制, 可以查看系统模块装载的信息
- ✓ devFS: 设备文件系统

FAR SIGHT

Linux 上的 Ext2fs

- ✓ 支持 4 TB 存储、文件名称最长1012 字符
- ✓ 可选择逻辑块
- ✓ 快速符号链接

- ✓ Ext2不适合flash设备
- ✓ 是为象 IDE 设备那样的块设备设计的，逻辑块大小必须是 512 byte、1 KB、2KB等
- ✓ 没有提供对基于扇区的擦除 / 写操作的良好管理
 - ⊘ 如果在一个扇区中擦除单个字节，必须将整个扇区复制到 RAM，然后擦除，再重写入
- ✓ 在出现电源故障时，Ext2fs 是不能防止崩溃的
- ✓ 文件系统不支持损耗平衡，缩短了flash的寿命

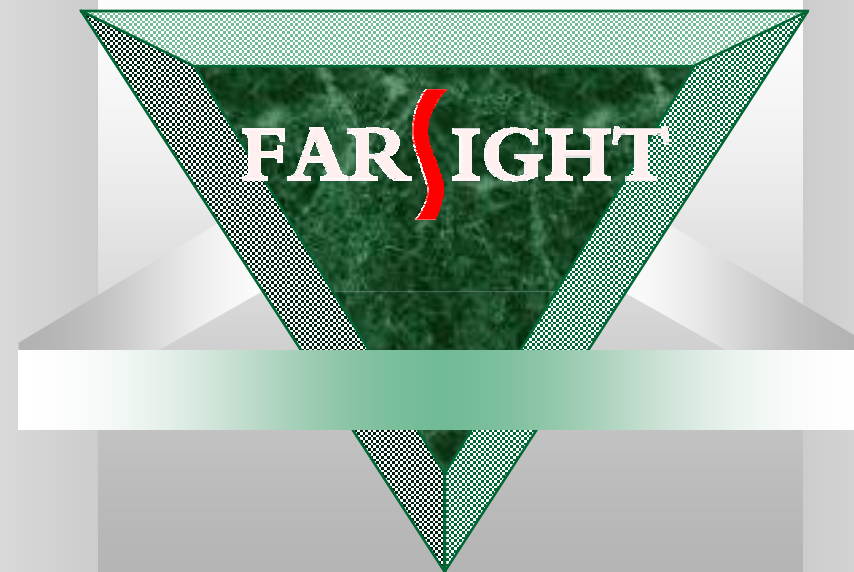
jffs/jffs2 文件系统的优缺点

- ✓ 日志文件系统
- ✓ 提供了更好的崩溃、掉电安全保护
- ✓ jffs2支持对flash的均匀磨损
- ✓ 在扇区级别上执行闪存擦除 / 写 / 读操作要比 Ext2文件系统好

- ✓ 文件系统接近满时，JFFS2 会大大放慢运行速度——垃圾收集

Nand 上 yaffs 文件系统的优势

- ✓ 专门为Nand flash设计的日志文件系统
- ✓ jffs / jffs2不适合大容量的Nand flash
 - ∅ jffs的日志通过jffs_node建立在RAM中，占用RAM空间：对于128MB的Nand大概需要4MB的空间来维护节点
 - ∅ 启动的时候需要扫描日志节点，不适合大容量的Nand flash
- ✓ FAT系统没有日志



谢谢！